

2. Matrična transformacija

Sintetizirali bomo komponento vezja za geometrijsko transformacijo koordinat z matriko realnih vrednosti.

2.1 Izdelava projekta

- Zaženi program Vivado HLS in izberi **Create New Project**, ki odpre pomočnika (wizzard) za izdelavo projekta. Določi ime projekta, npr. transform in lokacijo na disku
- V naslednjem oknu določi ime glavne funkcije (npr. mm), dodaj datoteko mm.h in naredi novo datoteko mm.cpp. Funkcija naj sprejme koordinato točke (x, y) in izračuna transformirano koordinato (fx, fy) s pomočno matrike m:

$$\begin{bmatrix} fx \\ fy \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} m[0] & m[1] \\ m[2] & m[3] \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

- Uporabi deklaracijo funkcije mm() in podatkovnih tipov iz datoteke mm.h:

```
typedef int dat_t;
typedef float m_t;
void mm (dat_t x, dat_t y, dat_t *fx, dat_t *fy, m_t m[4]);
```

- Napiši telo funkcije, ki izračuna matrično transformacijo in preveri delovanje s testno strukturo mm_test.cpp.

2.2 Sinteza vezja in optimizacija

- Dodaj direktivo, ki določa vmesnik brez krmilnih signalov: HLS INTERFACE: ap_ctrl_none
- Naredi sintezo vezja (**Solution, Run C Synthesis**) in preglej rezultate sinteze: zmogljivost vezja merjeno v zakasnitvah (latenca, interval ponovitve), zasedenost vezja in priključke vmesnika.
- Zamenjaj podatkovni tip koeficientov matrike iz **float** na **ap_fixed<8, 1>** (8-bitna realna števila s fiksno decimalno, eno celoštevilsko mesto) in ponovno naredi sintezo vezja. Preizkusi različne nastavitve podatkovnega tipa, preveri natančnost transformacije s simulacijo in zapiši rezultat sinteze v tabelo:

izvedba	latenca / interval	DSP48E	FF	LUT
float				
ap_fixed<8, 1>				

- V vezju je za matriko narejen pomnilniški vmesnik, ki zahteva sekvenčni dostop do podatkov. Ker imamo le 4 koeficiente, lahko razdelimo zbirko na 4 diskretne vhodne vrednosti (registre). Naredi novo rešitev Project > New Solution in dodaj na spremenljivko m direktivo ARRAY_RESHAPE, type: complete.
- Naredi novo rešitev in dodaj še na funkcijo mm direktivo PIPELINE ter primerjaj rezultate sinteze: Project > Compare Reports

izvedba	latenca / interval	DSP48E	FF	LUT
ARRAY_RESHAPE				
PIPELINE				

2.3 Obdelava podatkov iz pomnilnika

Naredili bomo sintezo funkcije, ki izvaja geometrijsko transformacijo podatkov iz pomnilnika. Funkcija naj vsebuje zanko, ki za vsako koordinato (x,y) iz intervala (0, 0) – [256, 256] izračuna transformirano koordinato (fx, fy), nato pa prenese podatek iz pomnilniškega naslova (fx, fy) na (x,y).

- V datoteki mm.cpp naredi novo funkcijo transform in jo v nastavitvah projekta določi kot glavno funkcijo: Project > Project Settings, Synthesis, Top Function: transform

```
void transform (dat_t p[256*256], m_t m[4])
```

- V funkciji naredi dvojno zanko za prehod čez koordinate (x,y), v vsaki iteraciji zanke s klicanjem funkcije mm() izračunaj transformirani koordinati fx in fy in zapiši stavek za prenos podatkov:

```
p[(y<<8) + x] = p[(fy<<8) + fx];
```

- Naredi sintezo in zapiši koliko ciklov je potrebnih za celoten algoritem (zanka se ponovi 65536-krat).
- Dodaj direktivo PIPELINE, ki jo priredi zanki in naredi sintezo. Ugotovi ali je pomembno kateri zanki dodaš to direktivo.
- Kaj se zgodi, če odstraniš kakšno direktivo s funkcije mm() ?
- Spremeni opis funkcije, tako da bo namesto dvojne zanke le ena zanka in boš izračunal koordinate na podlagi indeksa zanke.

```
x = i & 0xff;
y = j >> 8;
```

izvedba	latenca / interval	DSP48E	FF	LUT